

Der Team Mode ermöglicht Ihnen die unabhängige Steuerung von Copter und Kamera über zwei Fernsteuersysteme. Während der Drohnen-Pilot weiterhin die Steuerung des Copters übernimmt, kann der Kameraoperator sich ganz allein auf die Kamerafahrten und -einstellungen konzentrieren. Diese Zusammenarbeit erleichtert die Aufnahme kreativer Bilder ungemein und gibt nicht nur Filmproduzenten, sondern auch Feuerwehren, Inspektoren und weiteren kommerziellen Nutzern ein hilfreiches Tool an die Hand, mit dem sich Aufträge präziser und vor allem im Team durchführen lassen.

## SLAVE FERNSTEUERUNG VORBEREITEN

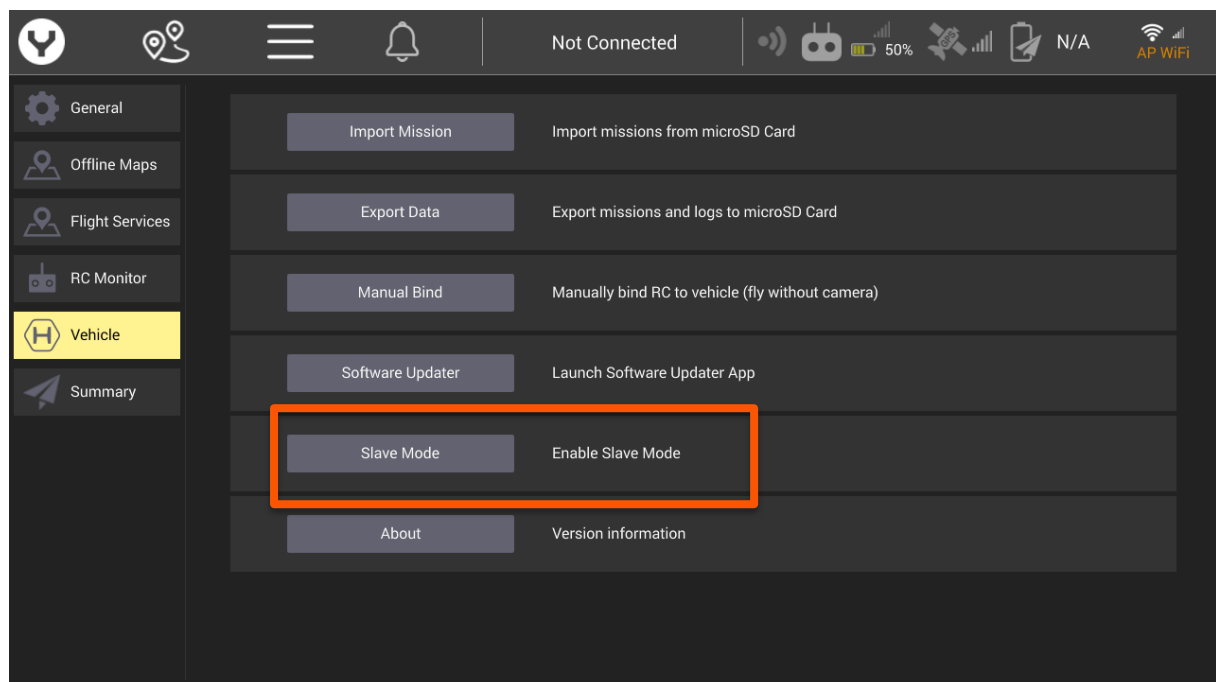
Um die Team Mode Funktion vollumfänglich nutzen zu können, benötigen Sie eine zusätzliche ST16S mit DataPilot App. Beide Systeme, Master und Slave Controller, müssen auf dem selben Softwarestand sein.

**SCHRITT 1)** Überprüfen Sie zunächst, ob die aktuellste DataPilot Version installiert ist. Laden Sie ggf. ein Update über den UpdatePilot herunter.

**SCHRITT 2)** Schalten Sie die ST16S an und starten Sie die DataPilot App.

**SCHRITT 3)** Tippen Sie auf das Symbol für Einstellungen [≡], wählen Sie „Vehicle“ und dann „Slave Mode“ aus. Aktivieren Sie den Slave Mode.

**SCHRITT 4)** Schalten Sie die ST16S aus.



## TEAM MODE AKTIVIEREN

**SCHRITT 1)** Schalten Sie den H520 und dann die Master ST16S an.


**SCHRITT 2)** Starten Sie den DataPilot.

**SCHRITT 3)** Prüfen Sie, ob die Fernsteuerung gebunden ist. Ist die Fernsteuerung nicht gebunden, schließen Sie bitte die DataPilot App und starten Sie sie erneut.

**SCHRITT 4)** Stellen Sie den Pan Mode Schalter (S2) auf G und prüfen Sie mit dem Dreh-Schalter K1 und dem Slider-Schalter K2 an der linken Seite der Fernsteuerung, ob die Kamera einwandfrei funktioniert.

**SCHRITT 5)** Stellen Sie den Pan Mode Schalter (S2) wieder auf F.

**SCHRITT 6)** Schalten Sie die Slave Fernsteuerung an und starten Sie die DataPilot App.

**SCHRITT 7)** Auf der Slave Fernsteuerung: Klicken Sie auf das WiFi Symbol [  ] und dann auf „Link Management“. Wählen Sie die gewünschte Kamera aus.

**SCHRITT 8)** Slave Fernsteuerung: Stellen Sie den Tilt Mode Schalter (S1) auf die Mittelstellung und den Pan Mode Schalter (S2) auf G. Mit dem rechten Stick der Fernsteuerung können Sie die Kamera nun nach rechts und links bewegen. Mit dem K2 Slider an der linken Seite der Fernsteuerung können Sie die Kamera neigen. Stellen Sie den Tilt Mode Schalter (S1) auf V und den Pan Mode Schalter (S2) auf G, ist der linke Stick für die Neigung der Kamera und der rechte Stick für die rechts/links-Bewegung der Kamera zuständig.

## ZUR NUTZUNG DES TEAM MODES MIT DEM H520:

- Sollte beim ersten Starten des DataPilots keine Bindung etabliert werden, schließen Sie die DataPilot App und starten Sie sie erneut.
- Bitte beachten Sie, dass die Foto- und Videofunktionalität in der Master-Fernsteuerung sowie die Flug- und Missionsfunktionalitäten des Slave-Controllers nicht deaktiviert werden. Wir empfehlen Ihnen jedoch während der Master/Slave-Konfiguration auf die Nutzung zu verzichten.
- Wir möchten Sie darauf hinweisen, dass die Reichweite im Team Mode je nach Umgebung aufgrund des doppelten Videostreams auf bis zu 500 m reduziert werden kann.

### HINWEIS

Bricht die Verbindung zwischen Drohne und Slave Fernsteuerung während des Fluges ab, übernimmt die Master Fernsteuerung die volle Kontrolle über die Drohne und Kamera.